

RITA CAPODAGLIO (*)

Sulle direzioni caratteristiche della trasformazione prodotto di due trasformazioni puntuali. (**)

1. - Siano π' , π , π'' tre piani proiettivi e siano assegnate una trasformazione puntuale \mathcal{T}_1 tra π' e π e una trasformazione puntuale \mathcal{T}_2 tra π e π'' . Sia $O'O$ (rispettivamente OO'') una coppia regolare di punti corrispondenti nella \mathcal{T}_1 (rispettivamente nella \mathcal{T}_2). Evidentemente la coppia $O'O''$ è regolare per la trasformazione \mathcal{T} prodotto di \mathcal{T}_1 e \mathcal{T}_2 ed è ovvio che gli intorno del 2° ordine della \mathcal{T}_1 e della \mathcal{T}_2 rispettivamente in $O'O$ e in OO'' individuano l'intorno del 2° ordine della \mathcal{T} in $O'O''$.

Si pone allora il problema: *note le direzioni e le proiettività caratteristiche delle trasformazioni \mathcal{T}_1 e \mathcal{T}_2 rispettivamente in $O'O$ e in OO'' , costruire le direzioni e le proiettività caratteristiche della trasformazione \mathcal{T} in $O'O''$.*

Tale problema venne posto e studiato dapprima da M. Villa ⁽¹⁾. Nel presente lavoro, con metodo completamente diverso da quello usato dal Villa e in tutt'altro ordine di idee, si riprende tale problema e si costruiscono le direzioni caratteristiche della trasformazione \mathcal{T} .

Per far ciò si utilizza una trilinearità strettamente legata all'intorno del 2° ordine di una trasformazione puntuale ⁽²⁾: sia \mathcal{T} una qualunque trasformazione puntuale tra due piani proiettivi $\pi(x, y)$ e $\pi'(x', y')$ e sia OO' una coppia regolare di punti corrispondenti in \mathcal{T} . Siano t_1, t_2, t_3 (rispettivamente t'_1, t'_2, t'_3) le rette caratteristiche, supposte distinte, della \mathcal{T} uscenti da O (rispettivamente da O'). È noto allora ⁽³⁾ che esistono ∞^2 trasformazioni quadratiche

(*) Indirizzo: Istituto di Geometria, Università, 40127 Bologna, Italia.

(**) Ricevuto: 26-II-1976.

(1) Cfr. [2]₇.

(2) Cfr. [1].

(3) Cfr. [2]₁, [2]₂, [2]₃, [2]₄, [2]₅, [2]₆.

osculatrici (t.q.o.) della \mathcal{F} in O , O' i cui punti singolari A_1, A_2, A_3 e A'_1, A'_2, A'_3 appartengono rispettivamente a t_1, t_2, t_3 e a t'_1, t'_2, t'_3 .

Ebbene ⁽⁴⁾ i punti A_1, A_2, A_3 si corrispondono in una trilinearità tra le rette t_1, t_2, t_3 (egualmente i punti A'_1, A'_2, A'_3 sulle rette t'_1, t'_2, t'_3) che si chiama « trilinearità caratteristica delle tre rette ».

Se il punto O ha coordinate $(0, 0)$ e le rette t_1, t_2, t_3 , sono state scelte come rette $y = 0, x = 0, x = y$, la loro trilinearità caratteristica θ si può scrivere nella forma

$$(1) \quad xyz + xz + yz - xy = 0,$$

dove x (rispett. y o z) è la coordinata proiettiva non omogenea sulla retta $y = 0$ (rispett. $x = 0$, o $x = y$).

Si dimostra ancora che θ gode delle seguenti proprietà:

I) se su una retta si sceglie il punto O e su un'altra un punto P qualunque, sulla terza retta alla coppia OP corrisponde sempre il punto O .

II) fissato un punto Q su una retta, la θ subordina tra le altre due una prospettiva avente come centro un punto Q' della stessa retta.

III) su ogni retta, associando ad ogni punto Q il punto Q' così ottenuto, si determina una prospettiva parabolica α , avente O come punto unito.

Per ciò che segue ricordiamo anche che, scegliendo nel piano π le rette caratteristiche della \mathcal{F} nel modo suddetto, la trasformazione \mathcal{F} può essere rappresentata dalle equazioni ⁽⁵⁾

$$(2) \quad \begin{cases} x' = x - xy + [3] \\ y' = y - xy + [3], \end{cases}$$

dove il simbolo $[3]$ indica l'insieme dei termini di grado > 2 in x, y . Ciò premesso, la determinazione delle direzioni caratteristiche della trasformazione prodotto di due trasformazioni puntuali si basa sulla seguente osservazione fondamentale:

Mediante la trasformazione \mathcal{F} un E_2 di centro O si muta in un E'_2 (di centro O') di flesso se e solo se ciascuna delle ∞^2 coniche che lo contengono taglia le tre rette caratteristiche della \mathcal{F} uscenti da O (oltre che in O) in tre punti che si corrispondono nella trilinearità θ .

⁽⁴⁾ Cfr. [1].

⁽⁵⁾ Cfr. [2]₁, [2]₂, [2]₃, [2]₄, [2]₅, [2]₆, [2]₇.

Infatti: sia \mathcal{C} una conica siffatta e siano A_1, A_2, A_3 , i punti intersezione della \mathcal{C} con le tre rette caratteristiche. La t.q.o. avente come punti singolari A_1, A_2, A_3 , diciamola \mathcal{Q} , muta la \mathcal{C} in una retta r , e dunque una qualunque trasformazione osculante la \mathcal{Q} in O, O' , e in particolare la \mathcal{T} , muta la conica \mathcal{C} in una curva avente un contatto del 2° ordine in O' con la retta r , cioè in una curva avente in O' un flesso. Il viceversa è ovvio.

2. - Siano π', π, π'' tre piani proiettivi e siano assegnate una trasformazione puntuale \mathcal{T}_1 tra π' e π e una trasformazione puntuale \mathcal{T}_2 tra π e π'' .

Sia poi $\mathcal{T} = \mathcal{T}_1 \cdot \mathcal{T}_2$, la trasformazione prodotto di \mathcal{T}_1 e \mathcal{T}_2 .

Sia O', O (rispettiv. O, O'') una coppia regolare di punti corrispondenti nella \mathcal{T}_1 (rispettiv. nella \mathcal{T}_2). Scegliamo O', O, O'' come punti di coordinate proiettive non omogenee $(0, 0)$ nei rispettivi piani.

Siano poi r'_1, s'_1, t'_1 e r_1, s_1, t_1 le rette caratteristiche della \mathcal{T}_1 , uscenti rispettivamente da O' e O , e siano r_2, s_2, t_2 e r''_2, s''_2, t''_2 le rette caratteristiche della \mathcal{T}_2 uscenti rispettivamente da O e O'' .

Supponiamo che (come si verifica in generale) ciascuna terna di rette caratteristiche sia formata da rette distinte. Siano infine θ_1 e θ_2 le trilinearità caratteristiche delle rette r_1, s_1, t_1 e r_2, s_2, t_2 rispettivamente.

Per costruire le rette caratteristiche della \mathcal{T} uscenti da $O'O''$ distinguiamo quattro casi:

a) Le rette r_1, s_1, t_1 coincidono con le rette r_2, s_2, t_2 : è banale osservare che le rette caratteristiche della \mathcal{T} uscenti da $O'O''$ sono rispettivamente r'_1, s'_1, t'_1 e r''_2, s''_2, t''_2 .

b) Due delle rette r_2, s_2, t_2 coincidono con due delle rette r_1, s_1, t_1 . Per esempio sia $r_2 = r_1, s_2 = s_1$. In tal caso si scelgano ad arbitrio due punti $R \in r_1$ e $S \in s_1$ (purchè distinti da O) e siano $T_1 \in t_1$ e $T_2 \in t_2$ i due punti tali che le terne (R, S, T_1) e (R, S, T_2) si corrispondano in θ_1 e θ_2 rispettivamente. Sia Γ la conica individuata dai punti O, R, S, T_1, T_2 : L' E_2 di centro O e appartenente a Γ ha come corrispondente nella \mathcal{T}_1 (rispett. nella \mathcal{T}_2)⁽⁶⁾ un E'_2 di centro O' (rispett. un E''_2 di centro O'') di flesso, sicchè tali E'_2 e E''_2 individuano una coppia di direzioni caratteristiche corrispondenti della \mathcal{T} .

Le altre due coppie di direzioni caratteristiche sono evidentemente r'_1, r''_2 e s'_1, s''_2 .

Dunque la \mathcal{T} ha nella coppia $O'O$ tre direzioni caratteristiche distinte. Al variare di R e S sulle rette r_1 e s_1 rispettivamente si hanno le ∞^2 coniche contenenti l' E_2 considerato.

⁽⁶⁾ Ovviamente intervengono solo gli intorni del 2° ordine della \mathcal{T}_1 e della \mathcal{T}_2 nella coppia O', O o nella coppia O, O'' (qui come nel seguito).

c) Una delle rette r_2, s_2, t_2 coincide con una delle rette r_1, s_1, t_1 . Per esempio sia $t_2 = t_1$. Le rette r_1, s_1, t_1 siano state scelte rispettivamente come rette $x = 0, x = y, y = 0$. La trasformazione \mathcal{T}_1 sia rappresentata dal sistema (2) e la trilinearità θ_1 abbia l'equazione (1).

Le rette r_2, s_2, t_2 siano rispettivamente $y = m_1x, y = m_2x, y = 0$.

Scegliendo opportunamente il triangolo di riferimento nel piano π'' la trilinearità θ_2 si può scrivere nella forma

$$(3) \quad m_1 m_2 \xi \eta x + (m_2 - m_1) \xi \eta + m_1 \xi x - m_2 \eta x = 0,$$

dove ξ (rispett. η) è la coordinata proiettiva sulla retta $y = m_1x$ (rispett. $y = m_2x$).

Sia $R_1 \in r_1, S_1 \in s_1, T \in t_1$ una terna di punti distinti da O e corrispondenti in θ_1 e sia F il fascio di coniche passanti per O, R_1, S_1, T . Siano Γ e $\bar{\Gamma}$ le due coniche di F che tagliano le rette r_2 e s_2 , oltre che in O , rispettivamente in due punti R_2 e S_2 tali che la terna R_2, S_2, T sia corrispondente in θ_2 .

L' E_2 di centro O e appartenente a Γ ha come corrispondente nella \mathcal{T}_1 (rispettivamente nella \mathcal{T}_2) un E'_2 di centro O' (rispettivamente un E''_2 di centro O''), di flesso, sicchè tali E'_2 ed E''_2 individuano una coppia di direzioni caratteristiche corrispondenti in \mathcal{T} . Ugualmente, partendo dall' \bar{E}_2 di centro O e appartenente a $\bar{\Gamma}$ si trovano un \bar{E}'_2 e un \bar{E}''_2 di centri O' e O'' che individuano un'altra coppia di direzioni caratteristiche. Al variare di R_1 e S_1 si hanno le ∞^2 coniche che contengono E_2 oppure \bar{E}_2 . La terza coppia di direzioni caratteristiche è evidentemente costituita dalle rette t'_1 e t''_1 . Dimostriamo che Γ e $\bar{\Gamma}$ sono sempre distinte, sicchè anche in questo caso, la \mathcal{T} ha tre direzioni caratteristiche distinte. Infatti come fascio F si può scegliere il fascio $x(y-1) + K(x-y) = 0$, dove K è un parametro.

I punti R_2 ed S_2 hanno coordinate

$$\left(\frac{1 + K(m_1 - 1)}{m_1}, 1 + K(m_1 - 1) \right), \quad \left(\frac{1 + K(m_2 - 1)}{m_2}, 1 + K(m_2 - 1) \right).$$

A causa della (3), le coniche $\Gamma, \bar{\Gamma}$ si ottengono per quei valori di K che soddisfano l'equazione

$$(m_1 - 1)(m_2 - 1)K^2 + 2K(m_1 - 1) + 1 = 0,$$

il cui discriminante si annulla soltanto per $m_1 = 1$ e per $m_1 = m_2$, casi da escludere in quanto abbiamo supposto $r_2 \neq s_1$ e $r_2 \neq s_2$.

Allo stesso risultato si può pervenire notando che le coniche del fascio F

tagliano le rette r_2 e s_2 (oltre che in O) in punti che si corrispondono nella proiettività

$$(4) \quad m_1(m_2 - 1)\xi - m_2(m_1 - 1)\eta + m_1 - m_2 = 0.$$

D'altra parte, essendo stato fissato il punto T di coordinate omogenee $(0, 1, 0)$ sulla retta t_2 , la trilinearità θ_2 subordina tra le rette r_2 e s_2 la proiettività

$$(5) \quad m_1 m_2 \xi \eta + m_1 \xi - m_2 \eta = 0.$$

Le coppie comuni alla proiettività (4) e (5), siano R_2, S_2 e \bar{R}_2, \bar{S}_2 (con $R_2, \bar{R}_2 \in r_2$ e $S_2, \bar{S}_2 \in s_2$), risolvono il nostro problema in quanto le terne (T, R_2, S_2) e $(T, \bar{R}_2, \bar{S}_2)$ sono corrispondenti in θ_2 e i punti O, R_1, S_1, T, R_2, S_2 (al pari dei punti $O, R_1, S_1, T, \bar{R}_2, \bar{S}_2$) appartengono ad una stessa conica.

Semplici calcoli mostrano che, nelle nostre ipotesi, le coppie R_2, S_2 e \bar{R}_2, \bar{S}_2 sono sempre distinte.

d) Le rette r_2, s_2, t_2 , sono distinte dalle rette r_1, s_1, t_1 .

Sia $R_1 \in r_1, S_1 \in s_1, T_1 \in t_1$ una terna di punti corrispondenti in θ_1 e sia F il fascio di coniche passanti per O, R_1, S_1, T_1 .

Siano $\Gamma, \bar{\Gamma}, \bar{\Gamma}$ le tre coniche di F che tagliano le rette r_2, s_2, t_2 , oltre che in O , in tre punti che si corrispondono in θ_2 .

L' E_2 di centro O e appartenente ad una di tali coniche ha come corrispondente nella \mathcal{S}_1 (rispett. nella \mathcal{S}_2) un E'_2 i centro O' (rispett. un E''_2 di centro O'') di flesso, sicchè tali E'_2 ed E''_2 individuano una coppia di direzioni caratteristiche corrispondenti. Troviamo così le tre direzioni caratteristiche uscenti da O' e da O'' della trasformazione \mathcal{S} . Ovviamente al variare di R_1 e S_1 si trovano le ∞^2 coniche che contengono gli E_2 considerati.

Per trovare le coniche $\Gamma, \bar{\Gamma}, \bar{\Gamma}$ si può anche osservare che se R_2, S_2, T_2 sono i punti in cui la generica conica del fascio F incontra, oltre che in O , rispettivamente le rette r_2, s_2, t_2 , affinchè R_2, S_2, T_2 , siano corrispondenti in θ_2 , occorre che R_2 e S_2 siano corrispondenti nella proiettività subordinata da θ_2 tra r_2 e s_2 quando si fissa T_2 su t_2 : Ciò equivale a dire che R_2 e S_2 devono essere allineati con il punto trasformato di T_2 mediante la proiettività parabolica α . Notiamo che l'equazione di 3° grado cui si giunge per determinare le tre coniche volute non è mai indeterminata.

Bibliografia.

- [1] R. CAPODAGLIO, *Alcune osservazioni sull'intorno del 2° ordine di una trasformazione puntuale tra due piani proiettivi in una coppia regolare di punti corrispondenti*, Boll. Un. Mat. Ital. (4) 9 (1974), 730-735.

- [2] M. VILLA: [\bullet]₁ *Trasformazioni quadratiche osculatrici ad una corrispondenza fra piani proiettivi*-(I), Atti Accad. Italia Rend. (7) **3** (1941-42), 718-724; [\bullet]₂ *Trasformazioni quadratiche osculatrici ad una corrispondenza fra piani proiettivi*-(II), Atti Accad. Italia Rend. (7) **4** (1942-43), 1-7; [\bullet]₃ *Sull'approssimazione delle trasformazioni puntuali fra due spazi lineari mediante trasformazioni cremoniane*, Univ. Roma e Ist. Naz. Alta Mat. Rend. Mat. e Appl. (5) **3** (1942), 216-230; [\bullet]₄ *Le trasformazioni puntuali fra due spazi lineari*-(I), Atti Accad. Lincei Rend. (8) **4** (1948), 55-61; [\bullet]₅ *Le trasformazioni puntuali fra due spazi lineari*-(II), Atti Accad. Lincei Rend. (8) **4** (1948), 192-196; [\bullet]₆ *Le trasformazioni puntuali fra due spazi lineari*-(III), Atti Accad. Lincei Rend. (8) **4** (1948), 295-303; [\bullet]₇ *Sul prodotto di due trasformazioni puntuali*, Ann. Mat. Pura Appl. (4) **29** (1949), 307-313.

Resumé.

Etant donné deux transformations ponctuelles T_1 et T_2 , on construit les directions inflexionnelles de la transformation $T_1 \cdot T_2$ dans un couple régulier de points correspondants.

* * *