

MARIA GRAZIA DELFRATE (*)

I 2-grafi orientati ed una loro generalizzazione alla dimensione n (**)

Introduzione

I grafi orientati sono talvolta presi in considerazione, in teoria delle categorie, perchè a ciascuna categoria piccola resta associato il grafo orientato sottogiacente, ottenuto dimenticando la composizione e le identità. Passando dalle categorie alle 2-categorie, si suggerisce per analogia un concetto di « grafo due-dimensionale » o « 2-grafo » (1); tale concetto costituisce il punto di partenza per la presente indagine. Dopo una definizione che fa uso degli insiemi Hom, si esaminano alcune proprietà dei 2-grafi omogenei, regolari e bipartiti. Analogamente a quanto accade per i grafi orientati, si osserva che i 2-grafi si possono introdurre anche con le operazioni di dominio e codominio; questa nuova presentazione offre il vantaggio di prestarsi a una generalizzazione alla dimensione n . Detto in breve, un n -grafo ha un insieme di k -frece, ciascuna avente come dominio e codominio due $(k-1)$ -frece in parallelo. Dopo aver osservato che gli n -grafi possono essere considerati come strutture del primo ordine per un opportuno linguaggio, si fornisce un insieme di enunciati (di tale linguaggio) che li caratterizzi. Sebbene gli n -grafi costituiscano, dunque, una classe assiomatica di strutture, il teorema conclusivo della nostra indagine mostra che tale classe non è chiusa rispetto alle più comuni costruzioni, come ad esempio i prodotti diretti. Si suggerisce, perciò, l'opportunità di proseguire

(*) Indirizzo: Istituto di Matematica, Università, 43100 Parma, Italy.

(**) Ricevuto: 4-VI-1981.

(1) Si osservi che la locuzione n -grafo è stata utilizzata altrove (cfr. ad es. [4]) per indicare delle strutture che, per $n \geq 2$, non sono confrontabili con le nostre.

l'indagine considerando gli n -grafi da un punto di vista diverso, e precisamente come strutture algebriche a più sorte.

1 - Richiami

Def. Siano V ed F due insiemi disgiunti, $F \neq \emptyset$, e $\text{Hom}: V^2 \rightarrow P(F)$ tale che $\bigcup_{a,b \in F} \text{Hom}(a,b) = F$. La coppia (V, Hom) è detta *grafo orientato* quando per ogni $(a,b), (c,d) \in V^2$ se $(a,b) \neq (c,d)$ allora $\text{Hom}(a,b) \cap \text{Hom}(c,d) = \emptyset$. Gli elementi di V e di F sono detti rispettivamente *vertici* e *freccie*. Un elemento di $\text{Hom}(a,a)$ è detto *cappio*. È noto che esistono altre presentazioni del concetto di grafo orientato. È utile richiamarne una, anche se non ci soffermeremo sulla dimostrazione della sostanziale equivalenza fra le due definizioni.

Dicesi *grafo orientato* una quaterna $(V, F, \partial_0, \partial_1)$ in cui V ed F sono due insiemi disgiunti ($F \neq \emptyset$), i cui elementi prendono il nome di *vertici* e *freccie* rispettivamente, ∂_0, ∂_1 sono due applicazioni di F in V dette rispettivamente *dominio* e *codominio*. Gli elementi $f \in F$ per cui $\partial_0(f) = \partial_1(f)$ si diranno *cappi*. Un grafo orientato in cui l'insieme dei vertici sia vuoto, è detto *grafo-vuoto*, e si indicherà ancora con \emptyset .

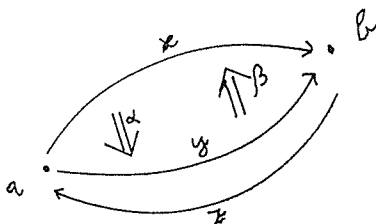
2 - 2-grafi e qualche proprietà

Diamo ora una generalizzazione della prima definizione di grafo orientato al caso bidimensionale. Come è già stato osservato, il concetto è suggerito dal seguente esempio. Se si considera una 2-categoria piccola, e si dimenticano le composizioni e le identità, si ottiene un 2-grafo nel senso della seguente

Def. Sia $\mathcal{G}_1 = (V_0, \text{Hom})$ un grafo orientato; si ponga $F_1 = \bigcup_{a,b \in V_0} \text{Hom}(a,b)$, e sia F_2 un insieme non vuoto disgiunto da V_0 e da F_1 , i cui elementi verranno detti *2-freccie*. Posto $V_1 = F_1$, sia $A_1 = \bigcup_{a,b \in V_0} [\text{Hom}(a,b)]^2$ e sia $\text{Hom}': A_1 \rightarrow P(F_2)$ tale che $\bigcup_{(x,y) \in A_1} \text{Hom}'(x,y) = F_2$. La quaterna $\mathcal{G}_2 = (V_0, V_1, \text{Hom}, \text{Hom}')$ si dirà *2-grafo (orientato)* quando per ogni $(x,y), (u,v) \in V_1^2$ se $(x,y) \neq (u,v)$ allora $\text{Hom}'(x,y) \cap \text{Hom}'(u,v) = \emptyset$. Dicesi *2-grafo-vuoto* un 2-grafo il cui insieme di vertici sia vuoto.

Con ovvio significato dei simboli, la figura seguente descrive un 2-grafo $\mathcal{G} = (V_0, V_1, \text{Hom}, \text{Hom}')$, dove $V_0 = \{a, b\}$, $V_1 = \{x, y, z\}$, e i valori diversi

da \emptyset di Hom e Hom' sono $\text{Hom}(a, b) = \{x, y\}$, $\text{Hom}(b, a) = \{z\}$, $\text{Hom}'(x, y) = \{\alpha\}$, $\text{Hom}'(y, x) = \{\beta\}$.



Def. Due grafi orientati $G = (V, \text{Hom})$ e $\bar{G} = (\bar{V}, \bar{\text{Hom}})$ si dicono *disgiunti* se gli insiemi V, \bar{V}, F, \bar{F} sono a due a due disgiunti, essendo F l'insieme delle frecce di G , \bar{F} l'insieme delle frecce di \bar{G} . Una *famiglia* di grafi orientati si dice *disgiunta* se i grafi che la compongono sono a due a due disgiunti.

Dato un 2-grafo $G = (V_0, V_1, \text{Hom}, \text{Hom}')$ per ogni $x, y \in V_0$ si ponga $\mathbf{Hom}(x, y) = (\text{Hom}(x, y), \text{Hom}' \upharpoonright (\text{Hom}(x, y))^2)$. È facile constatare che $(\mathbf{Hom}(x, y))_{x, y \in V_0}$ è una famiglia disgiunta di grafi orientati. Essa sarà detta *sottogiacente* al 2-grafo G .

Teorema. *Ogni famiglia disgiunta di grafi orientati è sottogiacente ad almeno un 2-grafo.*

Dim. Sia $(G_i)_{i \in I_0}$, con $G_i = (V_i, \text{Hom}_i)$, una famiglia disgiunta di grafi orientati. Sia I un insieme disgiunto da ogni V_i , tale che $\text{card } I_0 \leq \text{card } I^2$, con $h: I_0 \rightarrow I^2$ iniettiva; si definisca una nuova famiglia di grafi orientati $(\bar{G}_{i,j})_{i,j \in I}$ ponendo $\bar{G}_{i,j} = G_{h^{-1}(i,j)}$ se $(i, j) \in \text{Im } h$, $\bar{G}_{i,j} = \emptyset$ altrimenti. Si osservi che la nuova famiglia coincide sostanzialmente con quella data, a meno di grafi vuoti. Si ha così il 2-grafo $G = (I, F, \text{Hom}, \text{Hom}')$ in cui

$$F = \bigcup_{i,j \in I} \bar{V}_{i,j}, \quad \text{Hom}(i, j) = \bar{V}_{i,j} \quad \text{per ogni } i, j \in I,$$

$$\text{Hom}'(x, y) = \text{Hom}_{h^{-1}(i,j)}(x, y) \quad \text{dove } x, y \in \bar{V}_{i,j}.$$

È immediato verificare che la famiglia $(\bar{G}_{i,j})_{i,j \in I}$ è sottogiacente al 2-grafo G .

Si osservi che fissata una famiglia di grafi orientati il 2-grafo cui essa è sottogiacente dipende dalla scelta dell'insieme I , e dell'applicazione h .

Vediamo ora alcune proprietà specifiche dei 2-grafi limitatamente al caso finito.

Def. Dato un 2-grafo finito $(V_0, V_1, \text{Hom}, \text{Hom}')$, dicesi *grado di entrata* di un elemento $a \in V_0$ il numero $\text{gr}(a) = \sum_{b \in V_0} \text{card Hom}(b, a)$; dicesi *grado di uscita* di $a \in V_0$ il numero $\text{gr}^*(a) = \sum_{b \in V_0} \text{card Hom}(a, b)$. In modo analogo si definiscono i gradi di entrata e di uscita di $x \in V_1$: $\text{gr}(x) = \sum_{y \in V_1} \text{card Hom}'(y, x)$, $\text{gr}^*(x) = \sum_{y \in V_1} \text{card Hom}'(x, y)$.

Def. Un 2-grafo finito \mathbf{G} si dirà *regolare* quando $\text{gr}(x) = \text{gr}^*(x)$ per ogni $x \in V_i$ ($i = 0, 1$). Quando esistono due numeri naturali r_0, r_1 tali che $\text{gr}(x) = \text{gr}^*(x) = r_i$, per ogni $x \in V_i$, allora si dirà che \mathbf{G} è *regolare di grado* (r_0, r_1) .

Si ha banalmente che se un 2-grafo è regolare di grado (u, v) allora esso è regolare; ovviamente non vale il viceversa.

Def. Un 2-grafo \mathbf{G} si dirà *omogeneo* quando per ogni $x, y, u, v \in V_0$, $\mathbf{Hom}(x, y)$ è isomorfo a $\mathbf{Hom}(u, v)$. Posto inoltre $\text{card}(\text{Hom}(x, y)) = r$, \mathbf{G} si dice *omogeneo di grado* (r, s) se $\text{card}(\text{Hom}'(x, y)) = s$, per ogni $x, y \in V_1$.

Ovviamente se \mathbf{G} è omogeneo di grado (u, v) allora esso è omogeneo. Contrariamente a quanto accade per i grafi orientati, esistono esempi di 2-grafi omogenei ma non regolari. Tuttavia si ha

Teorema. *Se $\mathbf{G} = (V_0, V_1, \text{Hom}, \text{Hom}')$ è un 2-grafo finito omogeneo di grado (u, v) , allora esso è regolare di grado (nu, nv) essendo n la cardinalità di V_0 .*

Dim. Sia $x \in V_0$; per ogni $y \in V_0$ si ha che $\text{card}(\text{Hom}(x, y)) = u$, cioè esistono u elementi di V_1 uscenti da x , per ogni $y \in V_0$. Essendo $\text{card } V_0 = n$, si ha $\text{gr}^*(x) = nu$. Analogamente, $\text{gr}(x) = nu$. Sia ora $\alpha \in V_1$; precisamente siano $x, y \in V_0$ tali che $\alpha \in \text{Hom}(x, y)$. Per ogni $\beta \in \text{Hom}(x, y)$, $\text{card Hom}'(\alpha, \beta) = v$, da cui $\text{gr}^*(\alpha) = uv$, essendo $u = \text{card Hom}(x, y)$. Analoga verifica per $\text{gr}(\alpha) = uv$.

Il teorema non è invertibile; precisamente esistono tre numeri naturali n, u, v ed un 2-grafo $\mathbf{G} = (V_0, V_1, \text{Hom}, \text{Hom}')$ con $\text{card } V_0 = n$, e \mathbf{G} regolare di grado (nu, nv) ma non omogeneo di grado (u, v) . Ad esempio, siano $n = 1, u = 2, v = 1$; il 2-grafo avente un solo vertice a , due cappi x, y , e tale che $\text{Hom}'(x, y) = \{\alpha, \beta\}$, $\text{Hom}'(y, x) = \{\gamma, \delta\}$, $\text{Hom}'(x, x) = \text{Hom}'(y, y) = \emptyset$, è regolare di grado $(2, 2)$ ma non è omogeneo di grado $(2, 1)$.

Sia $\mathbf{G} = (V, \text{Hom})$ un grafo orientato. Ricordiamo (cfr. anche [1]) che esso si dice bipartito quando V è unione di due suoi sottoinsiemi disgiunti B_1, B_2 tali che per ogni $a, b \in V$, se $\text{Hom}(a, b) \neq \emptyset$ allora si ha $a \in B_1 \Leftrightarrow b \in B_2$.

Def. Un 2-grafo $\mathbf{G} = (V_0, V_1, \text{Hom}, \text{Hom}')$ si dice *bipartito* quando per ogni $i = 0, 1$, V_i è unione di due suoi sottoinsiemi disgiunti $B_{i,1}, B_{i,2}$, tali che per ogni $a, b \in V_0$, se $\text{Hom}(a, b) \neq \emptyset$ allora si ha $a \in B_{0,1} \Leftrightarrow b \in B_{0,2}$, e per ogni $u, v \in V_1$, se $\text{Hom}'(u, v) \neq \emptyset$ allora $u \in B_{1,1} \Leftrightarrow v \in B_{1,2}$.

Si osservi che ogni grafo orientato bipartito è privo di cappi, essendo B_1, B_2 disgiunti.

Teorema. Sia $\mathbf{G} = (V_0, V_1, \text{Hom}, \text{Hom}')$ un 2-grafo. Se \mathbf{G} è bipartito allora ogni ogni $\text{Hom}(x, y) \neq \emptyset$ è bipartito.

Dim. Fissati $x, y \in V_0$, con $\text{Hom}(x, y) \neq \emptyset$, si ponga $B_1 = \text{Hom}(x, y) \cap B_{1,1}$, $B_2 = \text{Hom}(x, y) \cap B_{1,2}$, dove $B_{i,k}$ è una bipartizione di \mathbf{G} . Si prova facilmente che $B_1 \cap B_2 = \emptyset$ e $B_1 \cup B_2 = V_{x,y}$. Inoltre presi $a, b \in V_{x,y}$ con $\text{Hom}'(a, b) \neq \emptyset$, si ha per ipotesi che $a \in B_{1,1} \Leftrightarrow b \in B_{1,2}$ che, in virtù del fatto che $a, b \in V_{x,y}$, equivale ad $a \in B_1 \Leftrightarrow b \in B_2$.

Si osservi che questo teorema non è invertibile; un controesempio è fornito da un 2-grafo avente tre vertici distinti x, y, z , e in cui gli unici insiemi di frecce non vuoti sono i seguenti: $\text{Hom}(x, y) = \{\alpha, \beta\}$, $\text{Hom}(y, z) = \{\gamma, \delta\}$, $\text{Hom}(z, x) = \{\mu, \nu\}$, $\text{Hom}'(\alpha, \beta) = \{u\}$, $\text{Hom}'(\gamma, \delta) = \{v\}$, $\text{Hom}'(\mu, \nu) = \{w\}$.

Si osservi che, così come la prima definizione di grafo orientato è stata generalizzata al caso bidimensionale, anche la seconda definizione di grafo orientato si può estendere in modo naturale alla seguente

Def. Siano $(V_0, F_0, \partial_0, \partial_1)$, $(V_1, F_1, \partial'_0, \partial'_1)$ due grafi orientati tali che $V_1 = F_0$. Si dice che la 7-pla $\mathbf{G} = (V_0, V_1, F_1, \partial_0, \partial'_0, \partial_1, \partial'_1)$ è un 2-grafo (*orientato*) se $\partial_0 \partial'_0 = \partial_0 \partial'_1$ e $\partial_1 \partial'_0 = \partial_1 \partial'_1$.

Anche per i 2-grafi le due definizioni risultano sostanzialmente equivalenti, e la verifica procede con tecniche del tutto analoghe.

3 - Gli n -grafi come strutture relazionali

Def. Siano A_0, A_1, \dots, A_n ($n \geq 1$) insiemi disgiunti a due a due, con $A_n \neq \emptyset$, e siano $\partial_0^{(1)}, \dots, \partial_0^{(n)}, \partial_1^{(1)}, \dots, \partial_1^{(n)}$ $2n$ applicazioni tali che $\partial_0^{(i)}, \partial_1^{(i)}: A_i \rightarrow A_{i-1}$ ($i = 1, \dots, n$) e tali che valgano le seguenti uguaglianze

$$\partial_0^{(i)} \partial_0^{(i+1)} = \partial_0^{(i)} \partial_1^{(i+1)}, \quad \partial_1^{(i)} \partial_0^{(i+1)} = \partial_1^{(i)} \partial_1^{(i+1)} \quad (i = 1, \dots, n-1).$$

Dicesi *n -grafo*, o *grafo di dimensione n* , la $(3n+1)$ -pla $\mathbf{G} = (A_0, \dots, A_n, \partial_0^{(1)}, \dots, \partial_0^{(n)}, \partial_1^{(1)}, \dots, \partial_1^{(n)})$. Gli elementi di A_k sono detti *k -frecce*, o *frecce di dimensione k* , se $1 \leq k \leq n$; vengono detti *vertici* gli elementi di A_0 . Le applicazioni

$\partial_0^{(k)}$, $\partial_1^{(k)}$ prendono il nome di *dominio* e *codominio* k -dimensionale rispettivamente. Si osservi che per $n = 1$ si riottiene il concetto di grafo orientato, e per $n = 2$ quello di 2-grafo nel senso della seconda definizione data.

Introdurremo ora un opportuno linguaggio del primo ordine di cui gli n -grafi saranno particolari interpretazioni; si osservi che un n -grafo presentato come $(3n + 1)$ -pla non ha la forma di una struttura relazionale del prim'ordine; tuttavia si può ovviare all'inconveniente considerando come unico insieme sottogiacente all' n -grafo l'unione degli insiemi A_0, \dots, A_n , e introducendo dei predicati unari per esprimere l'appartenenza ai singoli insiemi A_i , e due simboli funzionali per parlare delle funzioni di dominio e codominio.

A tale scopo sia \mathcal{L}_0 un linguaggio del prim'ordine costituito dai seguenti segni extralogici: $n + 1$ predicati unari P_0, \dots, P_n , e due simboli funzionali unari f, g . Per ogni n -grafo $\mathbf{G} = (A_0, \dots, A_n, \partial_0^{(1)}, \dots, \partial_0^{(n)}, \partial_1^{(1)}, \dots, \partial_1^{(n)})$ si ponga ($k = 0, 1$)

$$\partial_k(x) = \begin{cases} \partial_k^{(i)}(x) & \text{se } x \in A_i \quad (i > 0) \\ x & \text{se } x \in A_0. \end{cases}$$

Si noti che ∂_0 e ∂_1 sono operazioni unarie su $\bigcup_{i=0}^n A_i$; si consideri la seguente interpretazione $\mathcal{M}_{\mathbf{G}} = (M; \psi)$ di \mathcal{L}_0 : $M = \bigcup_{i=0}^n A_i$, $\psi(P_i) = A_i \subseteq M$, $\psi(f) = \partial_0: M \rightarrow M$, $\psi(g) = \partial_1: M \rightarrow M$. L'interpretazione $\mathcal{M}_{\mathbf{G}}$ si dirà *associata* all' n -grafo \mathbf{G} .

Si consideri l'insieme Δ di enunciati di \mathcal{L}_0 cosiffatto:

- (E₀) $(\exists x)(P_n(x))$
- (E₁) $(\forall x)(P_0(x) \vee \dots \vee P_n(x))$
- (E₂) $(\forall x)(P_i(x) \rightarrow \neg P_{i+1}(x) \wedge \dots \wedge \neg P_n(x))$ ($i = 0, \dots, n-1$)
- (E₃) $(\forall x)(P_i(x) \rightarrow P_{i-1}(f(x)) \wedge P_{i-1}(g(x)))$ ($i = 0, \dots, n$)
- (E₄) $(\forall x)(P_0(x) \rightarrow f(x) \doteq x \wedge g(x) \doteq x)$
- (E₅) $(\forall x)(f(f(x)) \doteq f(g(x)) \wedge g(f(x)) \doteq g(g(x)))$

Teorema. (i) Un'interpretazione \mathcal{M} di \mathcal{L}_0 è modello di Δ se e solo se esiste un n -grafo \mathbf{G} cui essa è associata. (ii) L'operatore che associa a ciascun n -grafo \mathbf{G} la struttura $\mathcal{M}_{\mathbf{G}}$, è una corrispondenza biunivoca fra la classe degli n -grafi e la classe dei modelli di Δ .

Dim. Osserviamo anzitutto che gli enunciati (E_0) - (E_5) esprimono esattamente le varie proprietà definitorie degli n -grafi. Sia ora \mathcal{G} un n -grafo; in virtù dell'osservazione precedente, $\mathcal{M}_{\mathcal{G}}$ risulta modello di Δ . Viceversa, data \mathcal{M} , consideriamo la $(3n + 1)$ -pla $\mathcal{G} = (P_0^{\mathcal{M}}, \dots, P_n^{\mathcal{M}}, f^{\mathcal{M}} \upharpoonright P_1^{\mathcal{M}}, \dots, f^{\mathcal{M}} \upharpoonright P_n^{\mathcal{M}}, g^{\mathcal{M}} \upharpoonright P_1^{\mathcal{M}}, \dots, g^{\mathcal{M}} \upharpoonright P_n^{\mathcal{M}})$; sempre per l'osservazione precedente, se \mathcal{M} è modello di Δ allora \mathcal{G} risulta un n -grafo, ed $\mathcal{M} = \mathcal{M}_{\mathcal{G}}$. Con questo, (i) resta dimostrato.

Per dimostrare (ii), è sufficiente ora osservare che interpretazioni associate a n -grafi distinti sono distinte.

In virtù di questo teorema, sarà lecito chiamare n -grafi i modelli di Δ .

Teorema. *La classe degli n -grafi non è chiusa nè per sottostrutture, nè per prodotti diretti, nè per immagini omomorfe.*

Dim. Proviamo dapprima che la classe degli n -grafi non è chiusa per sottostrutture. Sia quindi \mathcal{M} un n -grafo e sia \mathcal{N} una sua sottostruttura in cui $P_n^{\mathcal{N}} = \emptyset$. Ovviamente \mathcal{N} non è un n -grafo poichè $\not\models_{\mathcal{N}} (\exists x)(P_n(x))$.

Siano ora \mathcal{M} ed \mathcal{M}' due n -grafi, e poniamo $\mathcal{N} = \mathcal{M} \times \mathcal{M}'$. Detto N l'insieme sottogiacente alla struttura \mathcal{N} , si ha, con ovvio significato dei simboli, $N = \bigcup_{i=0}^n A_i \times \bigcup_{i=0}^n A'_i$. Siano $x \in A_h$, $y \in A'_k$, con $h \neq k$; allora $x \in \bigcup_{i=0}^n A_i$, $y \in \bigcup_{i=0}^n A'_i$ quindi $(x, y) \in N$. Essendo $P_i^{\mathcal{N}} = A_i \times A'_i$ ($i = 0, \dots, n$), e $A_i \cap A_j = \emptyset$, $A'_i \cap A'_j = \emptyset$ per $i \neq j$, si ha che $(x, y) \notin P_i^{\mathcal{N}}$ per ogni $i = 0, \dots, n$. Questo basta per dire che $\not\models_{\mathcal{N}} (\forall x)(P_0(x) \vee \dots \vee P_n(x))$, e dunque che \mathcal{N} non è un n -grafo. Si consideri infine un n -grafo $\mathcal{M} = (M; A_0, \dots, A_n, \partial_0, \partial_1)$ e, fissato $j = 1, \dots, n$, si ponga $B_n = A_n, \dots, B_{j+1} = A_{j+1}$, $B_j = B_{j-1} = \dots = B_0 = \{*\}$, $N = \bigcup_{i=0}^n B_i$. Si definisca poi

$$\partial'_0(x) = \partial_0(x) \quad \text{e} \quad \partial'_1(x) = \partial_1(x) \quad \text{se } x \in B_i, \quad j+1 < i \leq n,$$

$$\partial'_0(x) = \partial'_1(x) = * \quad \text{se } x \in B_i, \quad 0 \leq i \leq j+1.$$

La struttura $\mathcal{N} = (N; B_0, \dots, B_n, \partial'_0, \partial'_1)$ è immagine omomorfa di \mathcal{M} attraverso l'omomorfismo h così definito

$$h(x) = x \quad \text{se } x \in A_i, \quad j+1 \leq i \leq n,$$

$$h(x) = * \quad \text{se } x \in A_i, \quad 0 \leq i \leq j.$$

Tuttavia \mathcal{N} non è un n -grafo in quanto gli insiemi B_i non sono a due a due disgiunti.

Il vantaggio di aver considerato gli n -grafi come strutture del primo ordine consiste nella possibilità di utilizzare i risultati generali della logica del primo ordine. Inoltre restano automaticamente individuate due classi notevoli di morfismi per gli n -grafi: gli omomorfismi e gli omomorfismi forti. Purtroppo, il teorema precedente mostra che, viceversa, i concetti di « sottografo », « grafo quoziente », « grafo prodotto » non sono ottenibili per questa via. Si osservi, però, che gli n -grafi possono essere visti anche come strutture algebriche, purchè si passi a linguaggi multisorte. Può dunque valere la pena di studiare gli n -grafi sotto questo secondo profilo, ed è quanto ci proponiamo di fare in una ricerca successiva.

Bibliografia

- [1] C. BERGE, *Graphes et hypergraphes*, Dunod, Paris 1970.
- [2] P. M. COHN, *Universal algebra*, Harper and Row, New York 1965.
- [3] F. HARARY, *Graph theory*, Addison, Wesley Publishing Co., Reading 1972.
- [4] F. SPERANZA, *Su alcuni singrammi che si possono associare ad un dato singramma pluridimensionale*, *Studia Ghisleriana (Studi Mat.)*, Serie Spec. **22-31** (1967).
- [5] R. J. WILSON, *Introduction to graph theory*, Oliver and Boyd, Edimburgh 1972.

Summary

A 2-graph is essentially an oriented graph enriched with 2-dimensional arrows connecting ordinary arrows. The notion can be generalized to the n^{th} -dimensional case. We prove that the n -graphs form an axiomatic class, which is not closed under the formation of direct products, substructures, homomorphic images.

* * *